PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2000-090529

(43) Date of publication of application: 31.03.2000

(51)Int.CI.

G11B 17/04 G11B 17/035

(21)Application number: 10-258952

(71)Applicant :

TOSHIBA CORP

(22) Date of filing:

11.09.1998

(72)Inventor:

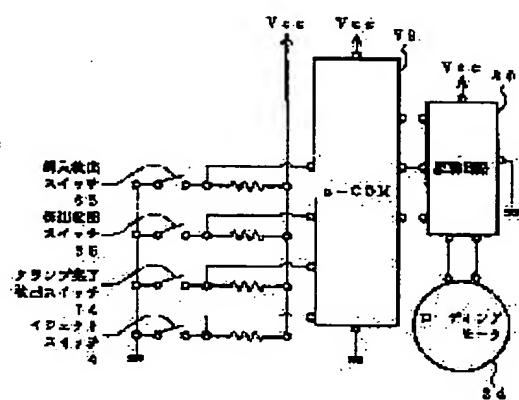
MINAMIMOTO TAKEYUKI

(54) DISK DEVICE

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To make it possible to eject a foreign matter or a non-fixed type disk by transporting a disk between a 1st position where the disk can be driven by a drive unit in a case and a 2nd position where the disk can be ejected from the case and continuously driving the disk for an arbitrary period of time at the time of transporting it from the 1st position to the 2nd position.

SOLUTION: A circuit board is mounted with a microcomputer 79 and a driving circuit 80 thereon and based on the input state of signals from each detection switch and an inject switch 4, the driving of a loading motor 24 is controlled by the microcomputer 79 through the driving circuit 80. When the disk is transported, the inject switch is pressed down by the microcomputer 79 and when it is made ON once but immediately made OFF, the microcomputer 79 applies a negative voltage to the loading motor 24. When continuously pushing on the inject switch, the eject operation is successively operated to make each mechanism perform through the microcomputer 79 and the driving circuit 80.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

25.06.2004

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2000-90529 (P2000 - 90529A)

(43)公開日 平成12年3月31日(2000.3.31)

(51) Int.Cl.⁷

識別記号

FΙ

テーマコート*(参考)

G11B 17/04

3 1 3

G11B 17/04

5D038 313K

3 1 3 C 5D046

3 1 3 V

17/035

17/035

審査請求 未請求 請求項の数5 OL (全 14 頁)

(21)出願番号

(22)出願日

特願平10-258952

(71)出願人 000003078

株式会社東芝

平成10年9月11日(1998.9.11)

神奈川県川崎市幸区堀川町72番地

南本 健之 (72)発明者

神奈川県川崎市幸区柳町70番地 株式会社

東芝柳町工場内

100077849 (74)代理人

弁理士 須山 佐一

Fターム(参考) 5D038 AA03 BA04 CA03 EA21

5D046 CB03 CD01 EA04 EA14 EA15

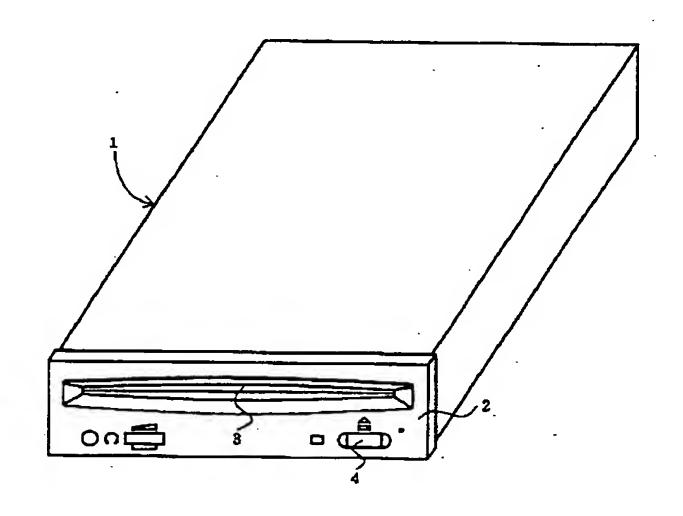
EB01 FA11 FA20 HA10

(54) 【発明の名称】 ディスク装置

(57)【要約】

【課題】 装置内へ誤って混入されてしまった異物、又 は装置内へ搬入した非定型のディスク等を取出すことが 可能なディスク装置を提供する。

【解決手段】 ディスク39を駆動するディスク駆動ユ ニット5が内蔵されたキャビネット1と、ディスク39 を、キャビネット1内でディスク駆動ユニット5により 駆動可能な駆動位置とキャビネット1内より排出可能な 取出位置との間で搬送するディスク搬送機構6と、キャ ビネット1内の駆動位置にあるディスク39を取出位置 に移動させキャピネット1内から取出可能とするための イジェクトスイッチ4と、イジェクトスイッチ4が所定 の設定時間以上に押下され続けた場合に、イジェクトス イッチ4が押下されている間中、ディスク搬送機構6に ディスク39を取出位置に移動させる駆動を行わせるマ イコン79とを具備するディスク装置を提供する。



【特許請求の範囲】

***** • •

【請求項1】 ディスクを駆動する駆動ユニットが内蔵 された筺体と、

前記ディスクを、前記筐体内で前記駆動ユニットにより 駆動可能な第1の位置と前記筐体内より排出可能な第2 の位置との間で搬送するディスク搬送機構と、

前記ディスクが前記第1の位置から前記第2の位置の方向へ搬送されるときの駆動を、前記ディスク搬送機構に任意の時間継続して行わせるための信号を入力するための手段とを具備することを特徴とするディスク装置。

【請求項2】 収容体に収容されたディスクを駆動する 駆動ユニットが内蔵された筐体と、

前記収容体を、前記筐体内で前記駆動ユニットにより該収容体に収容されたディスクの駆動可能な第1の位置と前記筐体内より排出可能な第2の位置との間で搬送する収容体搬送機構と、

前記収容体が前記第1の位置から前記第2の位置の方向 へ搬送されるときの駆動を、前記収容体搬送機構に任意 の時間継続して行わせるための信号を入力する手段とを 具備することを特徴とするディスク装置。

【請求項3】 ディスクを駆動する駆動ユニットが内蔵 された筐体と、

前記ディスクを、前記筐体内で前記駆動ユニットにより 駆動可能な駆動位置と前記筐体内より排出可能な取出位 置との間で搬送するディスク搬送機構と、

前記筐体内の駆動位置にある前記ディスクを前記取出位置に移動させ該筐体内から取出すためのディスク取出釦と、

前記ディスク取出釦が押下され所定の設定時間未満で押下が解除された場合に、設定された一定時間のみ前記ディスク搬送機構に前記ディスクを前記取出位置に移動させる駆動を行わせる第1の駆動制御と、前記ディスク取出釦が所定の設定時間以上に押下され続けた場合に、前記ディスク取出釦が押下されている間中、前記ディスク搬送機構に前記ディスクを前記取出位置に移動させる駆動を行わせる第2の駆動制御とを実行する駆動制御回路とを具備することを特徴とするディスク装置。

【請求項4】 ディスクを駆動する駆動ユニットが内蔵された筐体と、

前記筐体に設けられ、該筐体に対し前記ディスクが出し入れされる開口と、

前記開口と前記駆動ユニットとの間で、前記ディスクを 両面から挟持しつつ搬送する駆動部材及び該駆動部材に 前記ディスクを押し当てるガイド部材を備えたディスク 搬送機構と、

前記駆動部材又は前記ガイド部材のいずれかを、前記ディスクの挟持搬送可能な挟持搬送位置と非挟持搬送位置 との間で前記ディスクの厚み方向に移動させるディスク 挟持機構と、

前記ディスクが前記開口へ向けて搬送させられるときの

駆動を前記ディスク搬送機構に任意の時間継続して行わせ、且つ前記駆動部材又は前記ガイド部材のいずれかが前記挟持搬送位置へ移動させられるときの駆動を前記ディスク挟持機構に任意の時間継続して行わせるための信号を入力する手段とを具備することを特徴とするディスク装置。

【請求項5】 収容体に収容されたディスクを駆動する 駆動ユニットが内蔵された筐体と、

前記筐体に設けられ、該筐体に対し前記収容体が出し入れされる開口と、

前記開口と前記駆動ユニットとの間で、前記収容体を両面から挟持しつつ搬送する駆動部材及び該駆動部材に前記収容体を押し当てるガイド部材を備えた収容体搬送機構と、

前記駆動部材又は前記ガイド部材のいずれかを、前記収容体の挟持搬送可能な挟持搬送位置と非挟持搬送位置と の間で前記収容体の厚み方向に移動させる収容体挟持機 構と、

前記収容体が前記開口へ向けて搬送させられるときの駆動を前記収容体搬送機構に任意の時間継続して行わせ、 且つ前記駆動部材又は前記ガイド部材のいずれかが前記 挟持搬送位置へ移動させられるときの駆動を前記収容体 挟持機構に任意の時間継続して行わせるための信号を入 力する手段とを具備することを特徴とするディスク装 置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、CD、CD-ROM、又はDVD等の光ディスクの再生等を行うディスク 装置に関する。

【従来の技術】車両搭載用のCDプレーヤ、又は一部の

[0002]

CD-ROMドライブ等に採用されているディスクのロ ーディング方式としては、ディスクの搬入時には、フロ ントパネルに設けられた挿入口にディスクを規定量挿入 すると、挿入されたディスクが自動的に装置内部に取り 込まれ再生位置まで搬送され、一方ディスクの搬出時に は、フロントパネル等に設けられたイジェクトボタンを 押すことにより搬入時と逆方向に駆動機構系が駆動さ 40 れ、ディスクの一部が、挿入口より露出する位置まで搬 出される、いわゆるスロットローディング方式がある。 【0003】このスロットローディング方式は、ディス クを両面から挟持しつつ搬送するものであり、装置内部 に固定されたガイド部材と、このガイド部材に対向する 位置に移動可能に設けられたローラとの間でディスクを 挟持し、このローラを回転駆動機構で回転させることに よりディスクが搬送される。このローラには、回転駆動 機構の他に、ローラを、ディスクの挟持搬送可能な挟持 搬送位置と非挟持搬送位置との間でディスクの厚み方向

50 に移動させるディスク挟持機構が設けられており、この

ディスク挟持機構は、再生位置へ搬送されたディスクが 再生される際には、ディスクを再生機構による回転自在 な状態とするためにローラを非挟持搬送位置に移動さ せ、一方、再生機構と挿入口との間でディスクの搬送が 行われるローディング時には、ガイド部材とローラとの 間でディスクを挟持し搬送を行うことができるようにす るため、ローラを挟持搬送位置に移動させるようにして いた。

【0004】ところで、このようなスロットローディング方式のディスク装置には、装置内への異物混入対策として、フロントパネル等に形成された挿入口を塞ぐ異物混入防止用の開閉扉が設けられているものがある。この開閉扉は、ディスクの搬入、搬出動作と連動し挿入口の開閉を行うものが一般的であって、ディスクが再生ユニットに搬送される過程では、挿入口は開口されており、ディスクが再生ユニットのある位置まで搬送されて初めて挿入口が塞がれる構造になっている。

[0005]

\$ · .

【発明が解決しようとする課題】このようなスロットローディング方式のディスク装置は、装置内への異物混入対策が、ローディング機構の構造上、不完全なものとなっている。すなわち、挿入口が開口しているディスクの搬入時に、搬入されるディスクに付着した異物が装置内へ混入されてしまうことがあった。この際、ディスクを挟持しつつ搬入出を行うスロットローディング構造では、一旦装置内に混入してしまった異物等を通常のイジェクト動作等で除去することは困難であった。また、異物以外においても、装置内へ搬入された面振れディスク等の非定型ディスクを装置内よりイジェクトさせられないこともあった。

【0006】本発明はこのような課題を解決するためになされたものであり、装置内へ誤って混入されてしまった異物、又は装置内へ搬入した非定型のディスク等を取出すことが可能なディスク装置を提供しようとするものである。

[0007]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するために、本発明のディスク装置は、請求項1に記載されているように、ディスクを駆動する駆動ユニットが内蔵された筐体と、前記ディスクを、前記筐体内で前記駆動ユニットにより駆動可能な第1の位置と前記筐体内より排出可能な第2の位置との間で搬送するディスク搬送機構と、前記ディスクが前記第1の位置から前記第2の位置の方向へ搬送されるときの駆動を、前記ディスク搬送機構に任意の時間継続して行わせるための信号を入力する手段とを具備することを特徴とする。

【0008】また、本発明のディスク装置は、請求項2に記載されているように、収容体に収容されたディスクを駆動する駆動ユニットが内蔵された筐体と、前記収容体を、前記筐体内で前記駆動ユニットにより該収容体に

収容されたディスクの駆動可能な第1の位置と前記筐体内より排出可能な第2の位置との間で搬送する収容体搬送機構と、前記収容体が前記第1の位置から前記第2の位置の方向へ搬送されるときの駆動を、前記収容体搬送機構に任意の時間継続して行わせるための信号を入力する手段とを具備することを特徴とする。

【0009】さらに、本発明のディスク装置は、請求項 3に記載されているように、ディスクを駆動する駆動ユ ニットが内蔵された筐体と、前記ディスクを、前記筐体 内で前記駆動ユニットにより駆動可能な駆動位置と前記 筐体内より排出可能な取出位置との間で搬送するディス・ ク搬送機構と、前記筐体内の駆動位置にある前記ディス クを前記取出位置に移動させ該筐体内から取出すための ディスク取出釦と、前記ディスク取出釦が押下され所定 の設定時間未満で押下が解除された場合に、設定された 一定時間のみ前記ディスク搬送機構に前記ディスクを前 記取出位置に移動させる駆動を行わせる第1の駆動制御 と、前記ディスク取出釦が所定の設定時間以上に押下さ れ続けた場合に、前記ディスク取出釦が押下されている 間中、前記ディスク搬送機構に前記ディスクを前記取出 位置に移動させる駆動を行わせる第2の駆動制御とを実 行する駆動制御回路とを具備することを特徴とする。

【0010】また、本発明のディスク装置は、請求項4 に記載されているように、ディスクを駆動する駆動ユニ ットが内蔵された筐体と、前記筐体に設けられ、該筐体 に対し前記ディスクが出し入れされる開口と、前記開口 と前記駆動ユニットとの間で、前記ディスクを両面から 挟持しつつ搬送する駆動部材及び該駆動部材に前記ディ スクを押し当てるガイド部材を備えたディスク搬送機構 30 と、前記駆動部材又は前記ガイド部材のいずれかを、前 記ディスクの挟持搬送可能な挟持搬送位置と非挟持搬送 位置との間で前記ディスクの厚み方向に移動させるディ スク挟持機構と、前記ディスクが前記開口へ向けて搬送 させられるときの駆動を前記ディスク搬送機構に任意の 時間継続して行わせ、且つ前記駆動部材又は前記ガイド 部材のいずれかが前記挟持搬送位置へ移動させられると きの駆動を前記ディスク挟持機構に任意の時間継続して 行わせるための信号を入力する手段とを具備することを 特徴とする。

【0011】さらに、本発明のディスク装置は、請求項5に記載されているように、収容体に収容されたディスクを駆動する駆動ユニットが内蔵された筐体と、前記筐体に設けられ、該筐体に対し前記収容体が出し入れされる開口と、前記開口と前記駆動ユニットとの間で、前記収容体を両面から挟持しつつ搬送する駆動部材及び該駆動部材に前記収容体を押し当てるガイド部材を備えた収容体搬送機構と、前記駆動部材又は前記ガイド部材のいずれかを、前記収容体の挟持搬送可能な挟持搬送位置と非挟持搬送位置との間で前記収容体の厚み方向に移動させる収容体挟持機構と、前記収容体が前記開口へ向けて

搬送させられるときの駆動を前記収容体搬送機構に任意の時間継続して行わせ、且つ前記駆動部材又は前記ガイド部材のいずれかが前記挟持搬送位置へ移動させられるときの駆動を前記収容体挟持機構に任意の時間継続して行わせるための信号を入力する手段とを具備することを特徴とする。

【0012】本発明のディスク装置によれば、例えばユーザによりディスク取出釦等が押下され続けている任意の時間中、ディスク等を筐体内から排出させる動作を継続して行わせることができるので、装置内へ誤って混入されてしまった異物、又は装置内へ搬入した非定型のメディア等を取出す場合に、異物或いは非定型ディスク等の排出を確認できるまでディスクを搬出させるときの動作を強制的に継続することが可能となる。

[0013]

S . . .

【発明の実施の形態】以下、本発明を実施する場合の形態について図面に基づき説明する。

【0014】図1は本発明の実施形態にかかるディスク 装置を概略的に示す図である。

【0015】同図に示すように、このディスク装置において、符号1は内部にディスクドライブメカ及びディスク搬送機構等を有する筐体としてのキャビネット1を示している。キャビネット1の前面のフロントパネル2には、キャビネット1に対しディスクが出し入れされる挿入口3、及びキャビネット1内に搬入されたデイスクをディスク搬送機構により排出させるためのイジェクトスイッチ4等が設けられている。

【0016】キャピネット1内には、図2乃至図4に示すように、ディスクを駆動し再生するディスク駆動ユニット5と、挿入口3とディスク駆動ユニット5との間で、ディスクを両面から挟持しつつ搬送するディスク搬送機構6と、ディスク搬送機構6によりキャピネット1に対し搬入又は搬出されるディスクの位置を検出するディスク検出機構7と、ディスクの再生を実行する再生実行位置と非再生実行位置との間でディスク駆動ユニット5を昇降移動するユニット昇降機構8と、ディスク搬送機構6とユニット昇降機構8とを連動させる連動機構9とが設けられている。

【0017】ディスク駆動ユニット5には、ディスク駆動・再生機構を搭載したメカシャーシ10が複数のダンパーゴム11を介してメカホルダ12に支持されており、メカシャーシ10には、ターンテーブル13に搭載されたディスクを駆動するディスクモータ14、ディスクに記録された信号を読み出すピックアップ15をディスクに記録された信号を介してピックアップ15をディスクの半径方向に移動させるピックアップ25の機構等が搭載されている。挿入口3に対しディスク駆動ユニット5の奥側の両側面には回動軸17が同軸的に突設されており、各回動軸17はキャビネット1に設けられた軸保持部18に回動自在に保持されている。また、ディスク駆

動ユニット 5.の挿入口3側の側面には回動案内軸19が 突設されている。

【0018】ユニット昇降機構8としては、ディスク駆動ユニット5のこの回動案内軸19が、キャビネット1に組み込まれた円筒カム20の側面の昇降案内構21に挿入・保持され、円筒カム20の回転に伴い、昇降案内構21に沿って上下方向、つまりディスクの厚み方向に案内される。これにより、ディスク駆動ユニット5は回動軸17を支点として傾動するように構成されている。また、ディスク駆動ユニット5がユニット昇降機構8により再生実行位置に上昇させられたときには、ターンテーブル13のマグネット部分とキャビネット1に組み込まれたクランパホルダ22のクランパ23の金属部分とが吸着することとなるので、ターンテーブル13に搭載されたディスクはターンテーブル13とクランパ23との間で挟持される。

【0019】ディスク搬送機構6としては、ローディングモータ24の駆動力を伝達する複数のローラ駆動ギア群25を介して駆動される搬送ローラ26と、この搬送ローラ26との間で、先端部分にてディスクを挟持するディスクガイド27とが設けられている。ディスクガイド27は、挿入口3側とディスクガイド27の内部を通過させられるものとなっている。ディスクガイド27には、挿入口3側の両側面に回動軸28が設けられており、ディスクガイド27は、この回動軸28を支点とし上部内側の先端部分が、ディスクの挟持搬送可能な挟持搬送位置と、搬送ローラ26との間隔が該ディスクの厚み以上に十分に離間した非挟持搬送位置との間を移動するように回動する。

【0020】すなわち、ディスクガイド27を回動させ るこのディスク挟持機構は、ディスクガイド27の底部 に設けられているガイド昇降ピン29が、円筒カム20 の傾斜部30に支持されていることから、円筒カム20 を回転させ、ディスクガイド27の先端部分を挟持搬送 位置と非挟持搬送位置との間で移動させるものである。 さらに、ディスクガイド27の先端部分がディスクから 離間した非挟持搬送位置にあるときには、円筒カム20 を介してディスク駆動ユニット5は再生実行位置に定位 していることから、ディスクは、ターンテーブル13及 びクランパ23にのみ支持されている状態となり該ディ スクを駆動して再生を行うことが可能となる。前述した 円筒カム20は、ローディングモータ24の駆動力を伝 達する複数のローラ駆動ギア群25及びカム駆動ギア群 31を介して回転駆動される。さらに、ディスクガイド 27の各回動軸28の近傍には、キャピネット1の底部 に一端が掛けられたガイドスプリング32が各々取り付 けれており、このガイドスプリング32により回動軸2 8を支点としてディスクガイド27の先端部分は駆動ロ 50 ーラ26に所定の押圧力を与えている。つまり、駆動ロ

ーラ26の回転駆動力とディスクガイド27のガイドスプリング32を介しての挟持力とにより、駆動ローラ26の回転方向に応じてディスクが搬送される。

【0021】また、ディスクガイド27の挿入口3側の 端部には、カム部33が設けられており、このカム部3 3はディスクガイド27の回動に応じて挿入口3を開閉 する開閉扉34の動作を制御している。すなわち、ディ スクを挿入口3を通じて搬入又は搬出させる場合には、 ディスクガイド27は挟持搬送位置にあって、この際カ ム部33の拘束力により開閉扉34は挿入口3が開く位 置に定位させられる。一方、ディスクがキャビネット1 内に搬入されている状態では、ディスクガイド27は非 挟持搬送位置にあって、開閉扉34はカム部33により 挿入口3を寒ぐように回転移動させられるとともに、さ らに、開閉扉34が回転して挿入口3が開かいないよう に保持するために扉回転阻止突起35bを有する開閉扉 保持部材35が設けられている。この開閉扉保持部材3 5にはギア部35aが設けられており、このギア部35 aと円筒カム20のギア部62とが歯合することによ り、開閉扉保持部材35は回転させられる。また、開閉 扉34には開閉扉スプリング36が設けられており、こ の開閉扉スプリング36により、開閉扉34は挿入口3 を塞ぐ方向、つまりカム部33と当接する側に付勢され ている。

【0022】ディスク搬送機構6とユニット昇降機構8とを連動させる連動機構9には、図2乃至図4に示すように、ローディング時にディスク39が一時的に搭載されるディスク搭載プレート45と、ディスク搭載プレート45に組み込まれ、ローディング時にディスク搭載プレート45に組み込まれ、ローディング時にディスク協りが一46と、ディスク39の搬入時に連動機構9の各部材の駆動を開始させるためのディスク搬入レバー47と、キャスク39にて反時計方向に付勢されているとともにディスク搬入レバー47の回転中心近傍を支持するディスク搬入レバー47の回転中心近傍を支持するディスク搬入レバー47の駆動を円筒カム20に伝達するカム駆動プレート51の駆動を円筒カム20に伝達するカム駆動レバー52とが設けられている。

【0023】ディスク搬入支持レバー50は、キャビネット1に設けられた2つのストッパと当接するまでの範囲内を回動するものであり、反時計方向に回動し一方のストッパと当接したときには、このときの該レバー50の位置が基準となり、ディスク搬入レバー47が時計方向に回動したときにカム連動プレート51を前進させる。また、該レバー50が時計方向に回動し他方のストッパと当接したときには、ディスク搬入レバー47及びカム連動プレート51との結合関係から、ディスク搭載プレート45の前進方向の位置決めの基準となる。

【0024】ディスク搭載プレート45には、ディスク

}

搭載プレート45を挿入口3側に付勢する搭載プレートスプリング53が設けられており、ディスク39がキャビネット1内に収容されていないときには、ディスク搭載プレート45をディスク搬入支持レバー50を介して位置決めされる挿入口3側の所定の前進位置に定位させる。一方、図5乃至図8にも示すように、ディスク39が搬入された状態であってディスク搭載プレート45が挿入口3側から後退した状態であるとともにディスク駆動ユニット5のメカホルダ12に形成されたストッパ55とが係合し、ディスク搭載プレート45は挿入口3側から後退したこの位置に定位する。

【0025】また、ディスク搭載プレート45に組み込まれているディスク位置規制レバー46は、ディスク搭載プレート45の移動に伴ってクランパホルダ22に形成された移動溝56に沿って移動させられるものとなっている。したがって、ディスク位置規制レバー46は、ディスク39が搬入される前には挿入口3側に定位させられ、一方ディスク39が搬入された状態では、挿入口3側から後退し、移動溝56によってディスク39の端面から離間される。

【0026】さらに、ディスク位置規制レバー46は、位置規制スプリング57によって、搬入されるディスク39側に各々付勢されており、これによりディスク39の搬入又は搬出の際に、ディスク39の端面を支持することができる。また、ディスク搬送機構6によって、ディスク搭載プレート45にディスク39が搬送されてきたときには、ディスク39とディスク搬入レバー47のディスク当接部58とが接触し、ディスク搬入支持レバー50の支軸50aを回転中心として反時計方向に僅かに回転する。

【0027】カム駆動レバー52は、一端にカム連動プレート51と係合するプレート係合部59を、他端に円筒カム20のレバー保持溝60と係合するカム係合部をそれぞれ有しており、キャビネット1に設けられた支軸52aを支点として回動するものとなっている。さらに、カム駆動レバー52には、レバースプリング61が組み込まれており、カム駆動レバー52を支軸52aを支点に反時計方向に付勢している。これにより、円筒カム20はレバー保持溝60を通じて時計方向に回転するよう付勢されており、したがって、円筒カム20に部分的に形成されている飛込みギア部62とカム駆動ギア群31の中の駆動ギア63とは通常歯合していない。

【0028】しかしながら、ディスク搬送機構6によって、ディスク搭載プレート45にディスク39が搬送されてきたときには、その後ディスク39とディスク搬入レバー47のディスク当接部58とが当接することにより、このディスク当接部58によりディスク搭載プレート45が後退させられるとともに、ディスク搬入支持レ

バ50が支軸48を支点に時計方向に回転することによりキャビネット1の一方のストッパと当接する。これにより、ディスク搬入レバー47が支軸50aを支点に時計方向に回転し、カム連動プレート51が前進するとともに、カム駆動レバー52がレバースプリング61の付勢力に抗しつつ時計方向に回動することにより、円筒カム20が反時計方向に僅かに回転するので、円筒カム20が反時計方向に僅かに回転するので、円筒カム20がすることとなり、以てローディングモータ24の駆動力にてローラ駆動ギア群25、カム駆動ギア群31、及び円筒カム20を介してディスク搬送機構6及びユニット昇降機構8を駆動することが可能となる。

【0029】次に、ディスク検出機構7について説明する。なお、本実施形態では標準ディスク(12cmディスク)が検出される場合を例に採り説明を行う。

【0030】ディスク検出機構7は、図4及び図8乃至図10に示すように、キャビネット1の底部に組み込まれた回路基板64と、回路基板64に各々搭載された挿入検出スイッチ65及び排出検出スイッチ66と、挿入口3を通じて挿入されるディスク39の端面とボス40aが当接して移動しスイッチ押下部67にて挿入検出スイッチ65のスイッチング部68を押下することによりディスク39の挿入を検出する。

【0031】ディスク挿入検出レバー40と、挿入口3 に向けて排出されるディスク39の端面とボス71aが 当接して移動しスイッチ押下部69にてプッシュスイッ チである排出検出スイッチ66のスイッチング部70を 押下することにより、ディスク39が排出位置に到達し たことを検出するディスク排出検出レバー71と、キャ ビネット1内へのディスク39の搬入時において、支軸 52aを支点に時計方向に回動するカム駆動レバー52 のスイッチ押下部72にてスイッチング部73を押下さ せることにより、ディスク駆動ユニット5が上昇し再生 実行位置への移動が完了したことを検出するクランプ完 了検出スイッチ74とから構成されている。ディスク挿 入検出レパー40及びディスク排出検出レパー71は、 各レバーの一部がキャピネット1のストッパに当接する 所定の初期位置に定位するようそれぞれに組み込まれた 検出レバースプリング75、76によって、各々付勢さ れている。

【0032】また、回路基板64には、図11に示すように、マイコン79及び駆動回路80が搭載されており、各検出スイッチ及び前述したイジェクトスイッチ4における信号の入力状況(SW:ON/OFF)に基づいて、駆動回路80を通じてのローディングモータ24の駆動をマイコン79により制御している。すなわち、ディスク39のキャビネット1内への搬入時においては、図9に示すように、ディスク39の挿入方向における先端が、駆動ローラ26とディスクガイド27先端の挟持部分との間に到達する前、つまり挿入されたディス

ク39がこれらの部材に挟持される前にローディングモータ24が駆動するよう挿入検出スイッチ65が取り付けられ、また図8に示すように、ディスク駆動ユニット5が上昇し再生実行位置への移動が完了したときにローディングモータ24の駆動が停止するように、カム駆動レバー52のスイッチ押下部72の位置に基づいてクランプ完了検出スイッチ74が取り付けられている。一方、キャビネット1からのディスク39の一部が駆動ローラ26とディスクガイド27とに挟持され、且つディスク39の少なくとも一部が挿入口3より露出する位置でローディングモータ24の駆動が停止するよう排出検出スイッチ66が取り付けられている。

【0033】したがって、ディスク39の搬入時においては、図12に示すように、マイコン79により、挿入検出スイッチ65がOFFからONになるタイミングで、ローディングモータ24に正の電圧がかけられ、該モータ24が反時計方向に駆動を開始し、またクランプ完了検出スイッチ74がONになるタイミングでローディングモータ24の回転駆動が停止する。

【0034】一方、ディスク39の搬出時においては、 図13に示すように、同様にマイコン79により、前述 したイジェクトスイッチ4が押下され一旦〇Nになっ て、直後にOFFになった時点で、マイコン79によ り、ローディングモータ24に負の電圧がかけられ、該 モータ24が時計方向に駆動を開始し、また排出検出ス イッチ66が一旦ONになってその後OFFになるタイ ミング、つまりディスク39の最大径が排出検出スイッ チ66の近傍を通過した後のタイミングで、ローディン グモータ24の回転駆動が停止するものとなっている。 【0035】ここで、ディスク39の搬出動作に関連の ある特殊な機能について説明する。本実施形態のディス ク装置には、例えば挿入口3からディスク39をキャビ ネット1内へ挿入した際に誤って異物等が一緒にキャビ ネット1内へ混入してしまった場合、又は排出され難い 面振れディスク等の非定型ディスクをキャビネット1内 から排出させる場合等を考慮して、この異物又は非定型 ディスクの排出対策用に強制搬出継続機能が設けられて いる。

(0036) この強制排出継続機能は、図14に示すように、イジェクトスイッチ4が例えば5秒以上押下され続けた場合、イジェクトスイッチ4が押下されている間中、つまり該スイッチ4がONになっている間中、前述したディスク39の排出動作をマイコン79及び駆動回路80を介して各機構に行わせようとするものである。すなわち、強制排出継続機能が働いている間は、挿入検出スイッチ65、排出検出スイッチ66、及びクランプ完了検出スイッチ74等のON、OFFに拘らず、イジェクトスイッチ4がOFFになるまで、駆動モータ24に負の電圧がかけられ、該モータ24が時計方向に回転

駆動を続ける。したがって、ユーザがイジェクトボタン 4を押し続けている任意の時間中、搬送ローラ26等は ディスク排出時の駆動方向に回転を継続することになる。これにより、ユーザはキャビネット1内からの異物 或いは非定型ディスク等の排出を確認できるまで強制的に搬出動作を行うことが可能となる。

【0037】次に、このように構成されたディスク装置において実際にキャビネット1に対し実際にディスク39が搬入又は搬出される際の動作について説明する。

【0038】まず、搬入時の動作について説明する。図 9に示すように、ディスク39が挿入口3より挿入され ると、挿入方向における先端部分が、ディスク挿入検出 レバー40と当接し、検出レバースプリング75の付勢 カに抗しつつ反時計方向にディスク挿入検出レバー40 が回動する。このディスク挿入検出レバー40の回動に より、該レバー40のスイッチ押下部67によって挿入 検出スイッチ65のスイッチング部68が押下(SW: ON)されると、図12に示すように、ローディングモ ータ24が反時計方向に回転駆動し始めることから、こ の駆動力がローラ駆動ギア群25を通じて駆動ローラ2 6に伝達され、該駆動ローラ26が回転し始める。さら に、挿入されたディスク39の挿入方向における先端部 分が、駆動ローラ26とディスクガイド27の挟持部分 との間に到達すると、ディスク39がこれらの間に取り 込まれ、挟持されつつ搬送される。ディスク搬送機構6 に取り込まれたディスク39は、端面がディスク位置規 制レバー46と接触し、ディスク39が搬送される際の 横方向の位置規制が行われる。

【0039】その後、ディスク39が、図5に示すよう に、ディスク搭載プレート45上を搬送され、ディスク 39の搬送方向における先端がディスク搬入レバー47 のディスク当接部58に当接すると、図6に示すよう に、ディスク搭載プレート45はディスク当接部58に 押されて挿入口3側から所定の位置まで後退するととも に、ディスク搬入支持レバ50が支軸48を支点に反時 計方向に回転することによりキャビネット1の一方のス トッパと当接する。これにより、ディスク搬入レパー4 7が支軸 5 0 a を支点に時計方向に回転する。この際、 ディスク搭載プレート45に組み込まれているディスク 水平支持レバー46もクランパホルダ22に形成された レパー移動溝56に沿って後退することとなり、このレ バー移動溝56により、ディスク39の端面から、各デ ィスク水平支持レバー46が離間することとなる。さら に、ディスク搬入レパー47が支軸50aを支点に時計 方向に回動したことにより他端のプレート係合部を介し てカム連動プレート51を挿入口3側に前進させる。

【0040】図7に示すように、カム連動プレート51 が前進すると、カム駆動レバー52のプレート係合部5 9が押され、カム駆動レバー52は、レバースプリング 61の付勢力に抗しつつ時計方向に回動し、円筒カム2

2に設けられたギア部62と駆動ギア63とがここで初 めて歯合する。これにより、ローディングモータ24か らローラ駆動ギア群25及びカム駆動ギア群31を通じ て伝達されてきた駆動力により、円筒カム20が反時計 方向に回動することとなり、円筒カム20の傾斜部30 により、ガイド昇降ピン29を介してディスクガイド2 7の先端部分が上昇させられるとともに、ディスク駆動 ユニット5は、回動案内軸19が挿入・保持された円筒 カム20の昇降案内溝21を介して再生実行位置に上昇 させられる。この際、図8に示すように、メカホルダ1 2のストッパ55とディスク搭載プレート45の底面に 形成された突起54とが搭載プレートスプリング53の 付勢力を介して係合し、ディスク搭載プレート45はこ の位置定位する。このように、ディスクガイド27の上 昇により、ディスクガイド27はディスク39の上面か ら離間するとともに、ディスク駆動ユニット5の上昇に より駆動ローラ2.6からディスク39の底面が離間す る。これにより、ディスク39は、ターンテーブル13 及びクランパ23にのみ支持されている状態となる。

【0041】一方、ディスクガイド27が上昇させられたことにより、ディスクガイド27のカム部33の拘束力が解除されて、開閉扉スプリング36の付勢力により挿入口3を塞ぐように開閉扉34が回転させられるとともに、円筒カム20の回転に伴い円筒カム20のギア部62と開閉扉保持部材35のギア部35aとが歯合し扉回転阻止突起35bが挿入口3側に回転移動することにより、挿入口3が開く方向への開閉扉34の回転が阻止される。これにより、挿入口3からの他のディスクの挿入が防止される。

【0042】その後、カム駆動レバー52がさらに時計方向に回動すると、該レバー52のスイッチ押下部72によって、クランプ完了検出スイッチ73のスイッチング部73が押下(SW:ON)されると、図12に示すように、ローディングモータの駆動が停止し、以てディスク39は再生可能な状態となる。

【0043】次に、キャビネット1からディスク39が 搬出される際の基本動作について説明する。キャビネット1のフロントパネル2に設けられたイジェクトスイッチ 4が押下され、図13に示すように該スイッチ4が一 旦ONになってからOFFになると、回路基板64上に 搭載されたマイコン79及び駆動回路80を介して、ローディングモータ24が時計方向に回転させられる。ローディングモータ24が時計方向に回転すると、ローディングモータ24が時計方向に回転すると、ロラ 駆動ギア群25及びカム駆動ギア群31を通じて伝達すれてきた駆動力により、円筒カム20が時計方向に回動することとなる。これにより、円筒カム20の傾斜部30に、ガイド昇降ピン29を介して支持されていたディスクガイド27の先端部分が下向きに回動するとともに、円筒カム20の昇降案内溝21により、回動案内軸19を介してディスク駆動ユニット5が下降させられ る。この際、ディスク駆動ユニット5におけるメカホルダ12のストッパ55とディスク搭載プレート45の底面の突起54との係合が外れることで、ディスク搭載プレート45は、搭載プレートスプリング53によって挿入口3側に向けて移動するよう付勢力を受ける。一方、円筒カム20が時計方向に回動したことにより、開閉扉保持部材35の扉回転阻止突起35bが挿入口3側から離れる方向に移動するとともに、ディスクガイド27先端の挟持部分が下向きに回動したことにより、カム部33により、開閉扉34が挿入口3を開けるように回転させられる。

【0044】さらに、下降させられたディスクガイド27先端の挟持部分と駆動ローラ26との間で再び挟持されたディスク39はディスク駆動ユニット5側から挿入口3側に向けて搬送される。この後、ディスク39の搬出方向における先端部分が、ディスク排出検出レバー71と当接し、さらに検出レバースプリング76の付勢力に抗しつつ時計方向にディスク排出検出レバー71が回動する。

【0045】このディスク排出検出レバー71の時計方 向への回動により、図10に示すように、該レバー71 のスイッチ押下部69によって排出検出スイッチ66の スイッチング部70が押下(SW:ON)され、その後 ディスク排出検出レバー71とディスク39との当接部 分がディスク39の最大径を超え、検出レバースプリン グ76の付勢力により、ディスク排出検出レバー71が 反時計方向に回動し、プッシュスイッチである排出検出 スイッチ66のスイッチング部68が復帰すると(S W:OFF)、ローディングモータ24の駆動が停止す る。この際、ディスク39のこの位置は、ディスクガイ ド27と駆動ローラ26とにディスク39の一部が挟持 された位置であるとともに、少なくともディスク39の 一部がキャビネット1のディスク挿入口2より露出した 位置である。これにより、キャビネット1からディスク 39を取り出すことが可能な状態となり、ディスクの搬 出動作の完了となる。

【0046】さらに、強制搬出継続機能が実行される際の動作について説明する。イジェクトスイッチ4がユーザにより例えば5秒以上押下され続けると、マイコン79は強制搬出継続機能を実行するモードに入る。イジェクトスイッチ4がユーザにより任意の時間、押下されている間は、挿入検出スイッチ65、排出検出スイッチ66、及びクランプ完了検出スイッチ74のON、OFFに拘らず、駆動モータ24に負の電圧がかけられ、該モータ24が時計方向に回転駆動を続けることとなり、搬送ローラ26等はディスク排出時の駆動方向に回転し続ける。これにより、ユーザはキャビネット1内からの異物或いは非定型ディスク等の排出を確認できるまで強制的に搬出動作を行うことが可能となる。

【0047】このように、本実施形態のディスク装置に

14

よれば、例えばユーザによりイジェクトスイッチ4が押下され続けている任意の時間中、ディスク39をキャビネット1内から排出させる動作を継続して行わせることができるので、キャビネット1内へ誤って混入されてしまった異物、又はキャビネット1内へ搬入した非定型のメディア等を取出す場合に、異物或いは非定型ディスク等の排出を確認できるまでディスク39を搬出させるときの動作を強制的に継続することが可能となる。

【0048】なお、本実施形態のディスク装置は、キャビネット1内からのディスクの排出動作を継続させる強制搬出継続機能が、5秒以上のイジェクトスイッチ4のON状態の継続が検出された場合に実現されるものであったが、イジェクトスイッチ4に代えて専用の強制搬出継続スイッチ等を設け、ユーザの意図する任意の時間中、ディスクの排出動作を継続させるようにしてもよい。

【0049】また、本実施形態では、CD-ROM等のディスクを単体で搬送するディスクドライブ装置を例に採り説明したが、ディスクをカートリッジに収容した例えばミニディスク等のドライブ装置に本発明を応用できることは言うまでもない。

【0050】さらに、キャビネット1に対するディスク39の搬入、搬出動作において、動作の途中で異物の詰まり等による不具合が発生する可能性を考慮し、各動作完了までに所定の設定時間以上を要した場合には、その不具合の原因の解決或いは回避のために、直ちに、搬入動作中の場合は搬出動作へ、排出動作中の場合は搬入動作へ移行させるようにマイコン79を設定してもよい。

【発明の効果】本発明のディスク装置によれば、例えばユーザによりディスク取出釦等が押下され続けている任意の時間中、ディスク等を筐体内から排出させる動作を継続して行わせることができるので、装置内へ誤って混入されてしまった異物、又は装置内へ搬入した非定型のメディア等を取出す場合に、異物或いは非定型ディスク等の排出を確認できるまでディスクを搬出させるときの動作を強制的に継続することが可能となる。

【図面の簡単な説明】

[0051]

【図1】本発明の実施形態にかかるディスク装置を概略 的に示す図

【図2】図1のディスク装置の内部を概略的に示す図

【図3】図1のディスク装置内部のローディング機構及 び連動機構等を詳細に示す図 -・・・

【図4】図1のディスク装置内部のディスク駆動ユニット及びディスク検出機構を詳細に示す図

【図5】図1のディスク装置において、ディスクの端面 とディスク搬入レバーとが当接した状態を示す図

【図 6】図1のディスク装置において、ディスクの端面 にディスク搬入レバーが押された状態を示す図

【図7】図1のディスク装置において、円筒カムが回転

し駆動ギアと歯合した状態を示す図

【図8】図1のディスク装置において、ディスクのクランプが完了した状態を示す図

【図9】図1のディスク装置において、挿入口から挿入 されたディスクが検出された状態を示す図

【図10】図1のディスク装置において、キャビネットからディスクの搬出が完了した状態を示す図

【図11】図1のディスク装置におけるディスク検出機 構の電気制御系を示す図

【図12】図1のディスク装置におけるディスクの挿入 10 時のタイミングチャート

【図13】図1のディスク装置におけるディスクの排出 時のタイミングチャート

【図14】図1のディスク装置における強制搬出継続機能の実行時のタイミングチャート

【符号の説明】

1 ……キャビネット

3 ……挿入口

4……イジェクトスイッチ

5 ……ディスク駆動ユニット

6 ……ディスク搬送機構

7……ディスク検出機構

8……ユニット昇降機構

9 ……連動機構

20 ……円筒カム

24……ローディングモータ

25……ローラ駆動ギア群

26……搬送ローラ

27……ディスクガイド

31……カム駆動ギア群

33……ディスクガイドのカム部

3 4 ……開閉扉

35……開閉扉保持部材

36……開閉扉スプリング

39……ディスク

0 40……ディスク挿入検出レバー

40a、71a……ポス部

45……ディスク搭載プレート

46……ディスク位置規制レバー

47……ディスク搬入レバー

50……ディスク搬入支持レパー

51……カム連動プレート

52……カム駆動レバー

65……挿入検出スイッチ

6 6 ……排出検出スイッチ

20 67、69、72……スイッチ押下部

68、70、73……スイッチング部

71……ディスク排出検出レバー

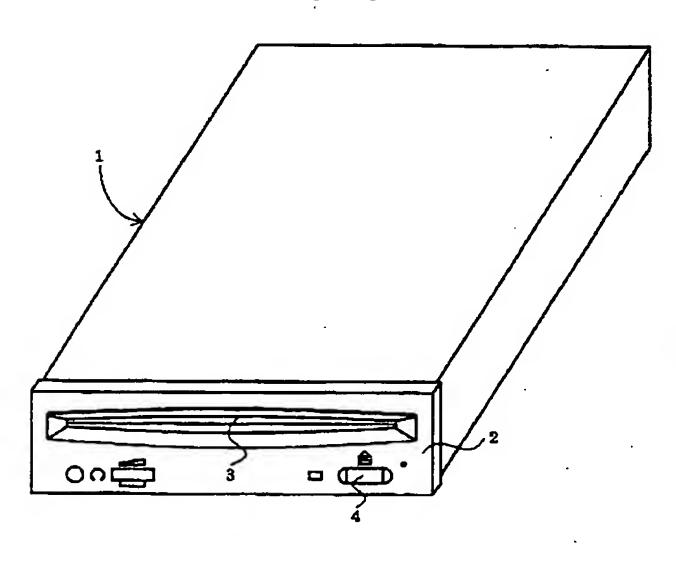
74……クランプ完了検出スイッチ

75、76……検出レバースプリング

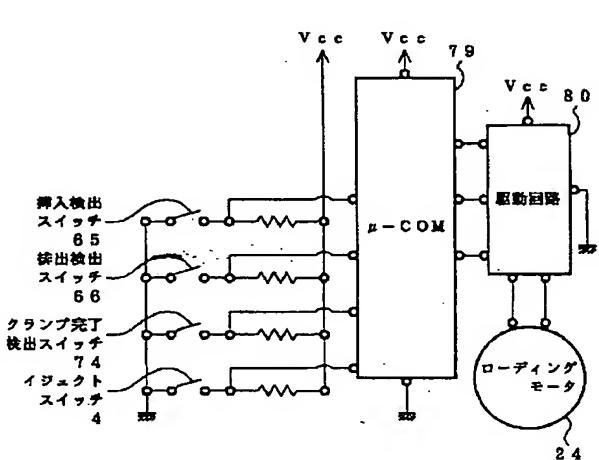
79……マイコン

80……駆動回路

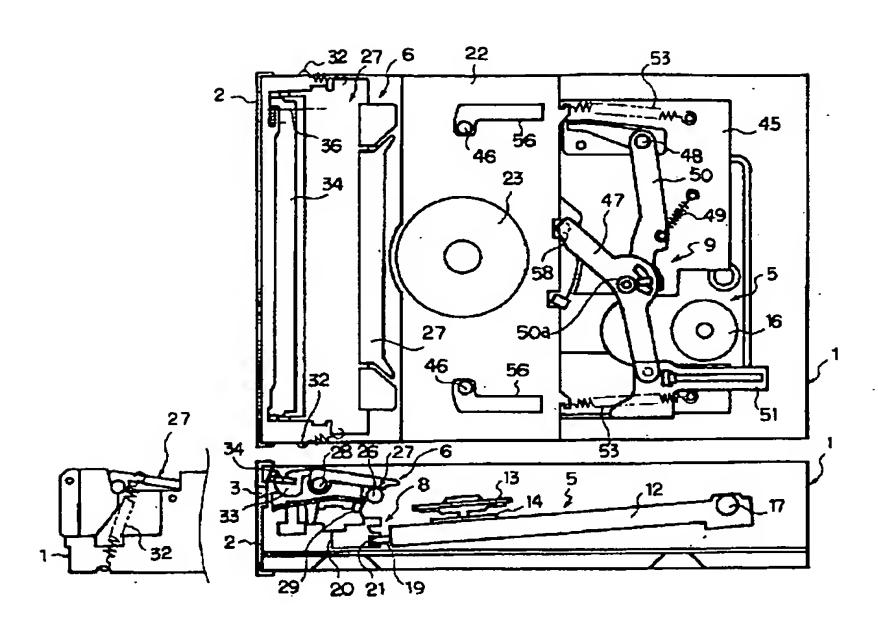
[図1]

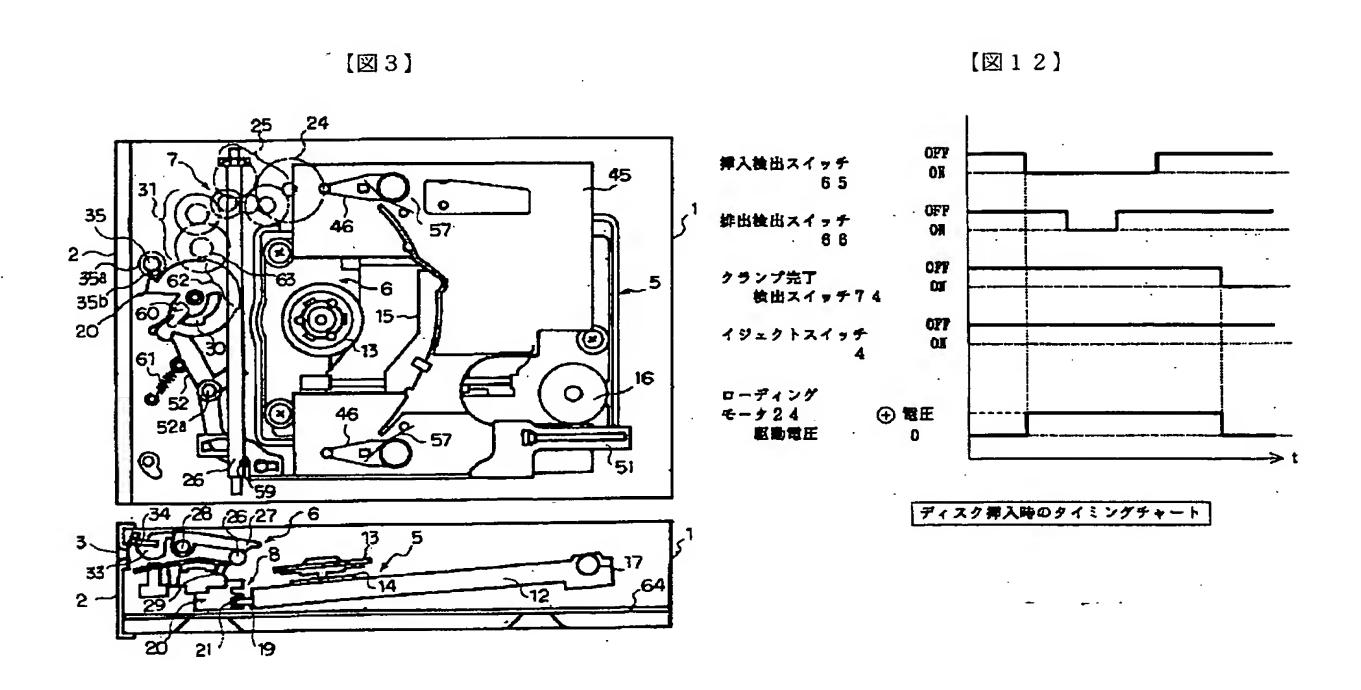


【図11】

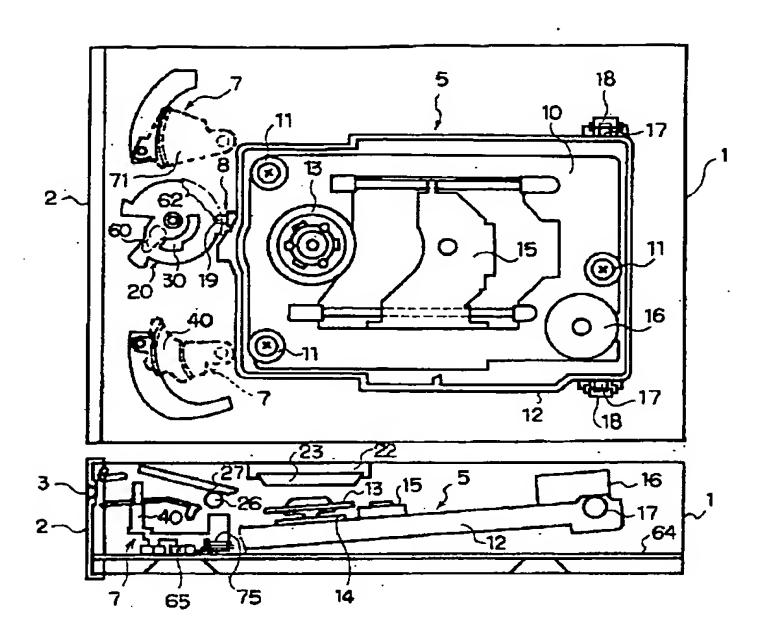


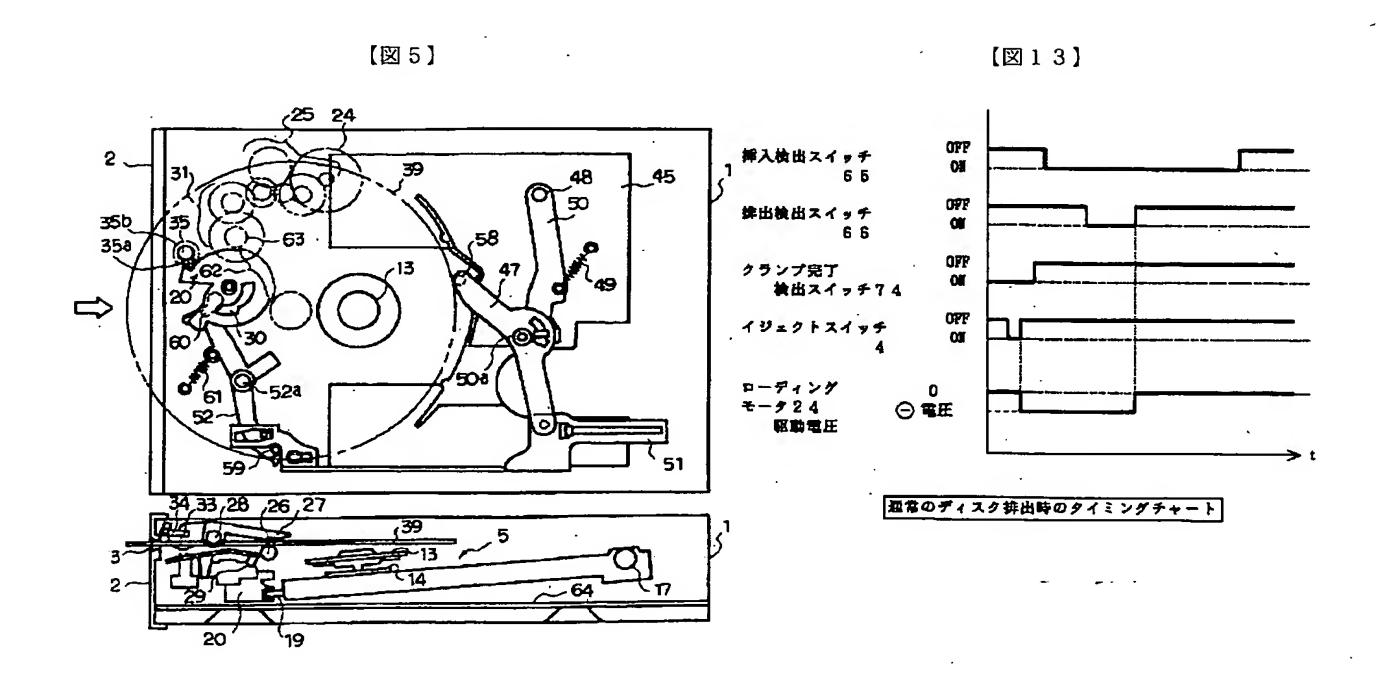
【図2】



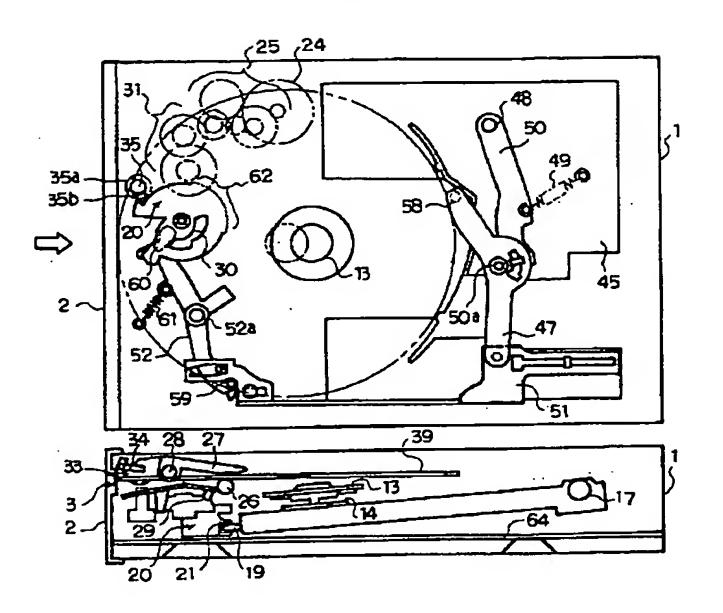


[図4]

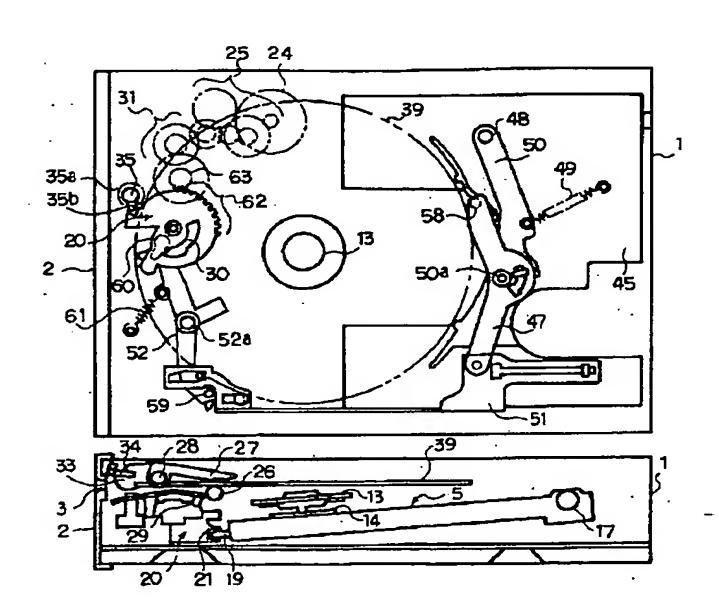




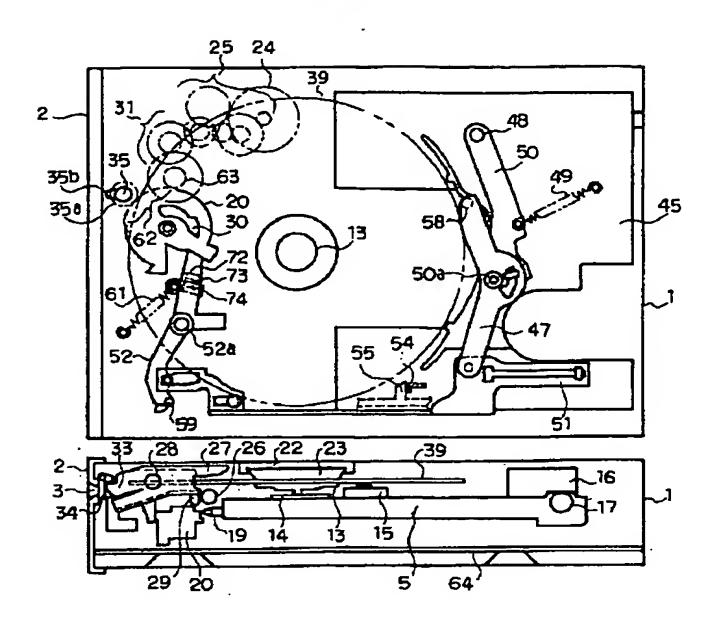
【図6】



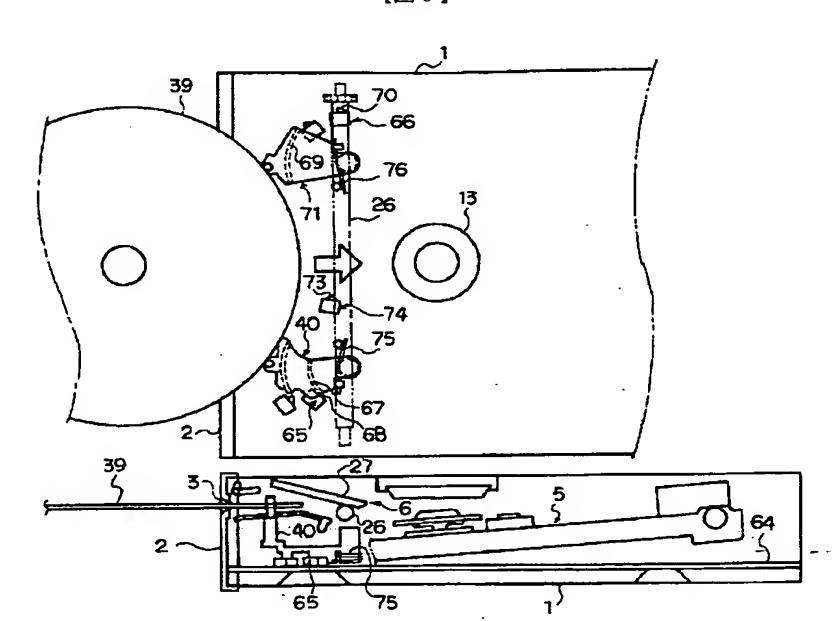
[図7]



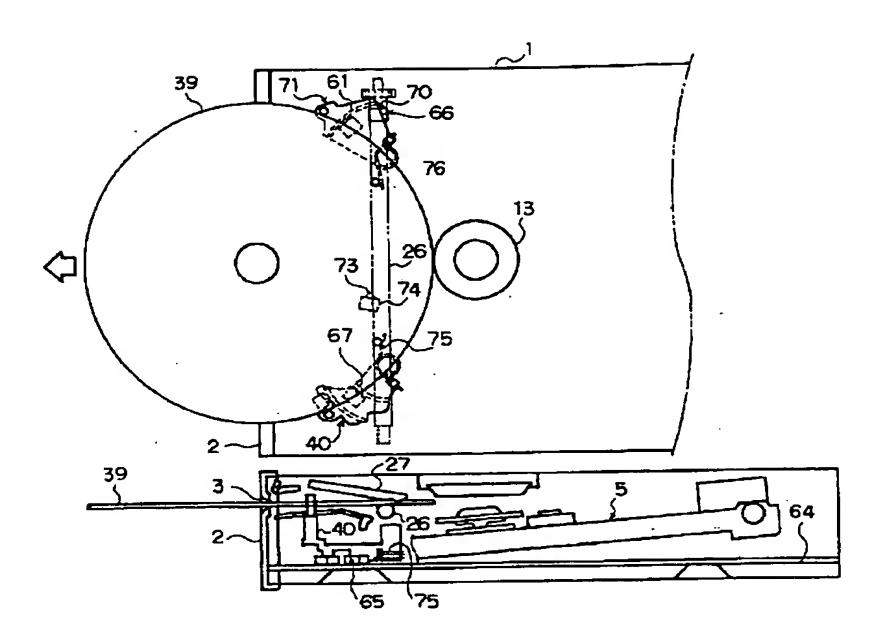
【図8】



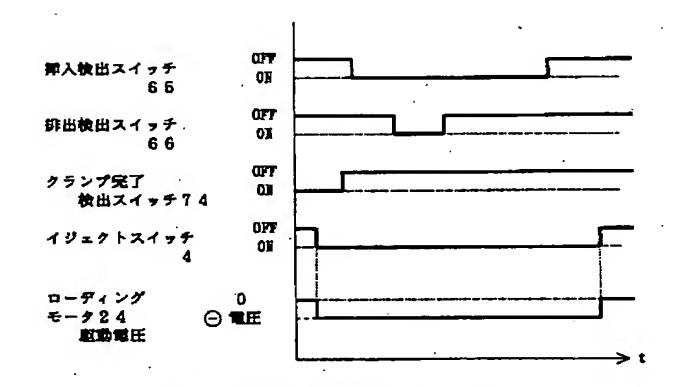
[図9]



[図10]



【図14】



強制排出態統織能の実行時のタイミングチャート

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES

FADED TEXT OR DRAWING

BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING

SKEWED/SLANTED IMAGES

COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

GRAY SCALE DOCUMENTS

LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT

REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.